

שיעור 11

1. מטריצת מעבר בסיס

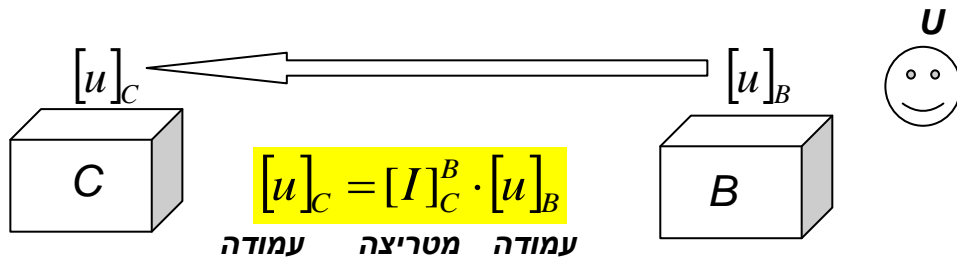
משפט 1

יהיו V מרחב וקטורי מעל שדה F , $\dim V = n$, $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}$ ו- $C = \{\bar{c}_1, \bar{c}_2, \dots, \bar{c}_n\}$ בסיסים של V אזי

(א) פונקציה $T: F^n \rightarrow F^n$ המתאימה $T([u]_B) = [u]_C$ לכל $u \in V$ היא אופרטור ליניארי חח"ע ועל

(ב) קיימת המטריצה ריבועית הפיכה $(n \times n)$ המסומנת $[I]_C^B$

כך שלכל $u \in V$ מתקיים $[u]_C = [I]_C^B \cdot [u]_B$ כאשר $[u]_C$ ו- $[u]_B$ הם וקטורי עמודה



הגדרה 1

בהמשך למשפט 1 - מטריצה $[I]_C^B$ נקראת מטריצת המעבר מבסיס B לבסיס C

משפט 2

מטריצות המעבר ים ההפוכים הופכיות זו לזו $([I]_C^B)^{-1} = [I]_B^C$

הוכחה

לכל איבר $u \in V$ מתקיים $[v]_C = [I]_C^B \cdot [v]_B$ ו- $[v]_B = [I]_B^C \cdot [v]_C$. לכן $[v]_B = [I]_B^C \cdot [I]_C^B \cdot [v]_B$ ולכן $[I]_B^C \cdot [I]_C^B = I$ מ.ש.ל.

משפט 3

יהיו $E = \{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n\}$ הבסיס הסטנדרטי

ו- $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}$ בסיס שרירותי של מרחב F^n

אזי $[I]_E^B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2 \dots \bar{b}_n)$ (עמודות המטריצה הן וקטורי הבסיס B)

דוגמא 1

יהיו $E = \left\{ \bar{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, $B = \left\{ \bar{b}_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}, \bar{b}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$, $[u]_B = \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix}$ ב- \mathbb{R}^2

עפ"י הגדרת וקטור הקואורדינאטות $u = [u]_E = -3\bar{b}_1 + 4\bar{b}_2 = -3 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix}$

את אותו החישוב ניתן להציג על ידי כפל במטריצת המעבר

$$u = [u]_E = [I]_E^B [u]_B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2) [u]_B = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

הדגמנו כי $[I]_E^B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2)$

שמתם לב כי $\begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \end{pmatrix} = -3 \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$?

באופן כללי - להכפיל מטריצה בעמודה = לצר צירוף ליניארי של עמודות המטריצה

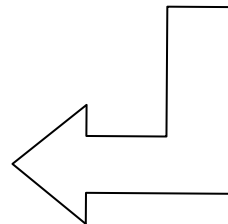
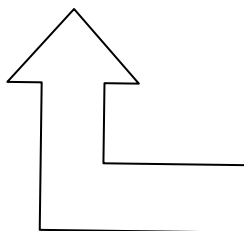
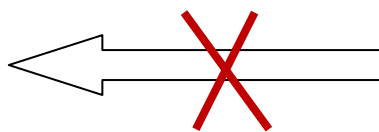
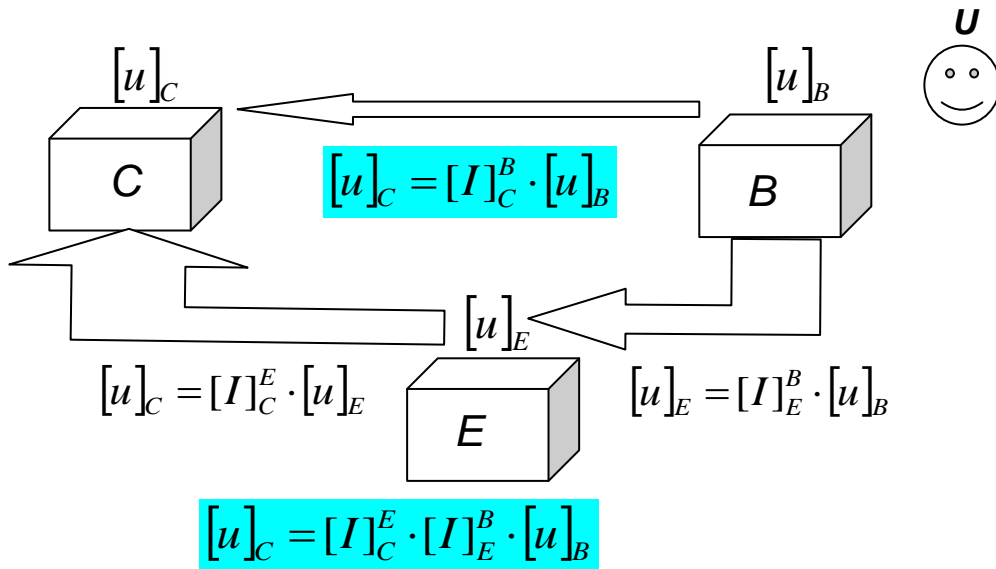
$$(c_1 c_2 \dots c_n) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix} = x_1 c_1 + x_2 c_2 + \dots + x_n c_n$$

משפט 4

יהיו $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}, C = \{\bar{c}_1, \bar{c}_2, \dots, \bar{c}_n\}$ בסיסים שרירותיים של F^n

יהי $E = \{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n\}$ הבסיס הסטנדרטי של F^n

$$[I]_C^B = [I]_C^E \cdot [I]_E^B = ([I]_E^C)^{-1} \cdot [I]_E^B = (\bar{c}_1 \bar{c}_2 \dots \bar{c}_n)^{-1} \cdot (\bar{b}_1 \bar{b}_2 \dots \bar{b}_n)$$
 אזי



הוכחה

לכל וקטור $\bar{v} \in \mathbb{F}^n$ מתקיים

$$3 \text{ לפי המשפט } [I]_E^B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2 \dots \bar{b}_n) \text{ כאשר } [\bar{v}]_E = [I]_E^B \cdot [\bar{v}]_B$$

$$[\bar{v}]_C = ([I]_E^C)^{-1} \cdot [I]_E^B [\bar{v}]_B = \text{לכן (לפי המשפט 2)} [\bar{v}]_C = [I]_C^E \cdot [\bar{v}]_E = ([I]_E^C)^{-1} [\bar{v}]_E$$

$$\text{ולכן } [I]_C^B = ([I]_E^C)^{-1} \cdot [I]_E^B = (\bar{c}_1 \bar{c}_2 \dots \bar{c}_n)^{-1} \cdot (\bar{b}_1 \bar{b}_2 \dots \bar{b}_n) \text{ מ.ש.ל.}$$

כלל מעשי לחישוב מטריצת המעבר

מבסיס $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}$ לבסיס $C = \{\bar{c}_1, \bar{c}_2, \dots, \bar{c}_n\}$

$$\left(\bar{c}_1 \bar{c}_2 \dots \bar{c}_n \mid \bar{b}_1 \bar{b}_2 \dots \bar{b}_n \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(I \mid [I]_C^B \right)$$

דוגמא 2

נתונים 3 בסיסים של R^2

$$B = \{\bar{b}_1 = (3,2), \bar{b}_2 = (2,1)\}, E = \{\bar{e}_1 = (1,0), \bar{e}_2 = (0,1)\}, C = \{\bar{c}_1 = (-2,3), \bar{c}_2 = (1,-2)\}$$

ושלושה וקטורים $\bar{v}, \bar{u}, \bar{w}$ לגביהם ידוע כי

$$[\bar{v}]_E = (2,-3), [\bar{u}]_B = (3,-1), [\bar{w}]_C = (-3,0)$$

א. מצא את מטריצות המעבר $[I]_E^B, [I]_E^C, [I]_C^B, [I]_B^C$

ב. מצא את $[\bar{v}]_B, [\bar{w}]_B, [\bar{u}]_C, [\bar{w}]_C$ תוך שימוש במטריצות המעבר המתאימות

פתרון

$$א. [I]_E^B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, [I]_E^C = (\bar{c}_1 \bar{c}_2) = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

$$[I]_C^B : (\bar{c}_1 \bar{c}_2 \mid \bar{b}_1 \bar{b}_2) = \left(\begin{array}{cc|cc} -2 & 1 & 3 & 2 \\ 3 & -2 & 2 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -8 & -5 \\ 0 & 1 & -13 & -8 \end{array} \right) \Rightarrow [I]_C^B = \begin{pmatrix} -8 & -5 \\ -13 & -8 \end{pmatrix}$$

$$[I]_B^C : (\bar{b}_1 \bar{b}_2 \mid \bar{c}_1 \bar{c}_2) = \left(\begin{array}{cc|cc} 3 & 2 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & 3 & -2 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 8 & -5 \\ 0 & 1 & -13 & 8 \end{array} \right) \Rightarrow [I]_B^C = \begin{pmatrix} 8 & -5 \\ -13 & 8 \end{pmatrix}$$

הערה - דרך נוספת למציאת $[I]_B^C$ הנה הפיכת המטריצה $[I]_C^B$

$$\left([I]_C^B \mid I \right) = \left(\begin{array}{cc|cc} -8 & -5 & 1 & 0 \\ -13 & -8 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 8 & -5 \\ 0 & 1 & -13 & 8 \end{array} \right) \Rightarrow [I]_B^C = \begin{pmatrix} 8 & -5 \\ -13 & 8 \end{pmatrix}$$

$$ב. \bar{u} = [I]_E^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \end{pmatrix}, \bar{w} = [I]_E^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ -36 \end{pmatrix}$$

$$[\bar{u}]_C = [I]_C^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} -8 & -5 \\ -13 & -8 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -18 \\ -31 \end{pmatrix}, [\bar{w}]_B = [I]_B^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} 8 & -5 \\ -13 & 8 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -24 \\ 39 \end{pmatrix}$$

$$[\bar{v}]_B = [I]_B^E \cdot [\bar{v}]_E \Rightarrow (\bar{b}_1 \bar{b}_2 \mid \bar{v}) = \left(\begin{array}{cc|c} 3 & 2 & -6 \\ 2 & 1 & -3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 \end{array} \right) \Rightarrow [\bar{v}]_B = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \end{pmatrix}$$

דוגמא 3

נתונים 2 בסיסים של R^3

$$B = \{\bar{b}_1 = (3,2,1), \bar{b}_2 = (2,1,1), \bar{b}_3 = (0,1,1)\}, C = \{\bar{c}_1 = (1,1,1), \bar{c}_2 = (0,1,-2), \bar{c}_3 = (0,-1,3)\}$$

ווקטורים \bar{u} כך ש- $[\bar{u}]_B = (3,3,-1)$. מצא את מטריצת המעבר $[I]_C^B$ ואת $[\bar{u}]_C$

פתרון

$$(\bar{c}_1 \bar{c}_2 \bar{c}_3 | \bar{b}_1 \bar{b}_2 \bar{b}_3) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 3 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \dots \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 3 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -5 & -4 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & -4 & -3 & 3 \end{array} \right) \Rightarrow [I]_C^B = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 \\ -5 & -4 & 4 \\ -4 & -3 & 3 \end{pmatrix}$$

$$[\bar{u}]_C = [I]_C^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 0 \\ -5 & -4 & 4 \\ -4 & -3 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 15 \\ -31 \\ -24 \end{pmatrix}$$

משפט *3

יהיו $E = \{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n\}$ - הבסיס הסטנדרטי

$B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}$ - בסיס שרירותי של מרחב V מעל שדה F ($\dim V = n$)

$$[I]_E^B = \left([\bar{b}_1]_E \mid [\bar{b}_2]_E \mid \dots \mid [\bar{b}_n]_E \right)$$

(עמודות המטריצה הן וקטורי הקואורדינטות של וקטורי הבסיס B בבסיס E)

משפט *4

יהיו $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}, C = \{\bar{c}_1, \bar{c}_2, \dots, \bar{c}_n\}$ בסיסים שרירותיים

יהי $E = \{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n\}$ - הבסיס הסטנדרטי של מרחב V מעל שדה F ($\dim V = n$)

אזי

$$[I]_C^B = [I]_C^E \cdot [I]_E^B = \left([\bar{c}_1]_E \mid [\bar{c}_2]_E \mid \dots \mid [\bar{c}_n]_E \right)^{-1} \cdot \left([\bar{b}_1]_E \mid [\bar{b}_2]_E \mid \dots \mid [\bar{b}_n]_E \right)$$

* כלל מעשי לחישוב מטריצת המעבר

מבסיס $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}$ לבסיס $C = \{\bar{c}_1, \bar{c}_2, \dots, \bar{c}_n\}$

$$\left([\bar{c}_1]_E \mid [\bar{c}_2]_E \mid \dots \mid [\bar{c}_n]_E \mid [\bar{b}_1]_E \mid [\bar{b}_2]_E \mid \dots \mid [\bar{b}_n]_E \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(I \mid [I]_C^B \right)$$

4 דוגמא

$$C = \{1-t^2, 1+t, t\}, \quad B = \{1+t+t^2, 1-t+t^2, 1+t+2t^2\}, \quad E = \{1, t, t^2\}, \quad \mathbf{V} = \mathbf{R}_3[t]$$

$$\text{יצי} [f(x)]_B = (4, -3, 2) \quad \text{יהי} [I]_E^C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad [I]_E^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \text{יצי}$$

$$f(x) = 3 + 9t + 5t^2 \quad \text{ולכן} [f(x)]_E = [I]_E^B \cdot [f(x)]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 9 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$[I]_C^B = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -2 \\ 2 & 2 & 3 \\ -1 & -3 & -2 \end{pmatrix} \quad \text{לכן} \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 2 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -3 & -2 \end{array} \right)$$

$$[f(x)]_C = [I]_C^B \cdot [f(x)]_B = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -2 \\ 2 & 2 & 3 \\ -1 & -3 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ 8 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$f(x) = 3 + 9t + 5t^2 \quad \text{שוב ולכן} [f(x)]_E = [I]_E^C \cdot [f(x)]_C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -5 \\ 8 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 9 \\ 5 \end{pmatrix} \quad \text{בדיקה}$$

$$, E = \{\bar{e}_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\}, \mathbf{v} = \mathbf{Q}^{2 \times 2}$$

$$B = \{\bar{b}_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \bar{b}_{12} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \bar{b}_{21} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{b}_{22} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}\}$$

$$C = \{\bar{c}_{11} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \bar{c}_{12} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \bar{c}_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \bar{c}_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\}$$

$$\text{יזא } [M]_B = (4, -3, 2, -5) \quad \text{יהי } [I]_E^C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, [I]_E^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{יזי}$$

$$M = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \quad \text{ולכן } [M]_E = [I]_E^B \cdot [M]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$[I]_C^B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{לכן } \left(\begin{array}{cccc|cccc} 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right)$$

$$[M]_C = [I]_C^B \cdot [M]_B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \\ -5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$M = \begin{pmatrix} -2 & 3 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \quad \text{שוב ולכן } [M]_E = [I]_E^C \cdot [M]_C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} \quad \text{בדיקה}$$

תרגילים

(1-5) נתונים B, C הבסיסים של R^2 , הבסיס הסטנדרטי E ווקטורים \bar{u}, \bar{w} .

א. מצא את מטריצות המעבר $[I]_E^B, [I]_E^C, [I]_C^B, [I]_B^C$

ב. מצא את $[\bar{u}]_C, [\bar{w}]_B$, תוך שימוש במטריצות המעבר המתאימות,

$$B = \{\bar{b}_1 = (4,7), \bar{b}_2 = (-1,-2)\}, C = \{\bar{c}_1 = (1,1), \bar{c}_2 = (1,0)\} \quad .1$$

$$[\bar{u}]_B = (0,-1), [\bar{w}]_C = (-3,3)$$

$$B = \{\bar{b}_1 = (0,2), \bar{b}_2 = (2,0)\}, C = \{\bar{c}_1 = (1,1), \bar{c}_2 = (1,-1)\} \quad .2$$

$$[\bar{u}]_B = (-1,-1), [\bar{w}]_C = (2,4)$$

$$B = \{\bar{b}_1 = (3,5), \bar{b}_2 = (2,3)\}, C = \{\bar{c}_1 = (-1,3), \bar{c}_2 = (1,-2)\} \quad .3$$

$$[\bar{u}]_B = (3,-1), [\bar{w}]_C = (-3,0)$$

$$B = \{\bar{b}_1 = (-3,4), \bar{b}_2 = (2,-3)\}, C = \{\bar{c}_1 = (-2,7), \bar{c}_2 = (1,-3)\} \quad .4$$

$$[\bar{u}]_B = (1,-1), [\bar{w}]_C = (-2,4)$$

$$C = \{\bar{c}_1 = (1,-1,1), \bar{c}_2 = (0,1,0), \bar{c}_3 = (2,1,1)\}, B = \{\bar{b}_1 = (1,0,0), \bar{b}_2 = (2,1,0), \bar{b}_3 = (3,2,1)\} \quad .5$$

$$[\bar{u}]_B = (0,-1,0)$$

תשובות

$$[I]_E^B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 7 & -2 \end{pmatrix}, [I]_E^C = (\bar{c}_1 \bar{c}_2) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \quad .\alpha.1$$

$$[I]_C^B : (\bar{c}_1 \bar{c}_2 | \bar{b}_1 \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 4 & -1 \\ 1 & 0 & 7 & -2 \end{pmatrix} \rightarrow \dots \begin{pmatrix} 1 & 0 & 7 & -2 \\ 0 & 1 & -3 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow [I]_C^B = \begin{pmatrix} 7 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix}$$

$$[I]_B^C : (\bar{b}_1 \bar{b}_2 | \bar{c}_1 \bar{c}_2) = \begin{pmatrix} 4 & -1 & 1 & 1 \\ 7 & -2 & 1 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \dots \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 3 & 7 \end{pmatrix} \Rightarrow [I]_B^C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 7 \end{pmatrix}$$

$$\bar{u} = [I]_E^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 7 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \bar{w} = [I]_E^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \end{pmatrix} \quad .\beta$$

$$[\bar{u}]_C = [I]_C^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 7 & -2 \\ -3 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}, [\bar{w}]_B = [I]_B^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 12 \end{pmatrix}$$

$$[I]_E^B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}, [I]_E^C = (\bar{c}_1 \bar{c}_2) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \quad .\alpha.2$$

$$[I]_C^B : (\bar{c}_1 \bar{c}_2 | \bar{b}_1 \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \dots \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow [I]_C^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$[I]_B^C : (\bar{b}_1 \bar{b}_2 | \bar{c}_1 \bar{c}_2) = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \rightarrow \dots \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0.5 & -0.5 \\ 0 & 1 & 0.5 & 0.5 \end{pmatrix} \Rightarrow [I]_B^C = \begin{pmatrix} 0.5 & -0.5 \\ 0.5 & 0.5 \end{pmatrix}$$

$$\bar{u} = [I]_E^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \end{pmatrix}, \bar{w} = [I]_E^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix} \quad .\beta$$

$$[\bar{u}]_C = [I]_C^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix}, [\bar{w}]_B = [I]_B^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} 0.5 & -0.5 \\ 0.5 & 0.5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$[I]_E^B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 5 & 3 \end{pmatrix}, [I]_E^C = (\bar{c}_1 \bar{c}_2) = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}. \boldsymbol{\kappa} \cdot \mathbf{3}$$

$$[I]_C^B : (\bar{c}_1 \bar{c}_2 | \bar{b}_1 \bar{b}_2) = \left(\begin{array}{cc|cc} -1 & 1 & 3 & 2 \\ 3 & -2 & 5 & 3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 11 & 7 \\ 0 & 1 & 14 & 9 \end{array} \right) \Rightarrow [I]_C^B = \begin{pmatrix} 11 & 7 \\ 14 & 9 \end{pmatrix}$$

$$[I]_B^C : (\bar{b}_1 \bar{b}_2 | \bar{c}_1 \bar{c}_2) = \left(\begin{array}{cc|cc} 3 & 2 & -1 & 1 \\ 5 & 3 & 3 & -2 \end{array} \right) \rightarrow \dots \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 9 & -7 \\ 0 & 1 & -14 & 11 \end{array} \right) \Rightarrow [I]_B^C = \begin{pmatrix} 9 & -7 \\ -14 & 11 \end{pmatrix}$$

$$\bar{u} = [I]_E^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 12 \end{pmatrix}, \bar{w} = [I]_E^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -9 \end{pmatrix}. \boldsymbol{\kappa}$$

$$[\bar{u}]_C = [I]_C^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 11 & 7 \\ 14 & 9 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 26 \\ 33 \end{pmatrix}, [\bar{w}]_B = [I]_B^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} 9 & -7 \\ -14 & 11 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -27 \\ 42 \end{pmatrix}$$

$$[I]_E^B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix}, [I]_E^C = (\bar{c}_1 \bar{c}_2) = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 7 & -3 \end{pmatrix}. \boldsymbol{\kappa} \cdot \mathbf{4}$$

$$[I]_C^B : (\bar{c}_1 \bar{c}_2 | \bar{b}_1 \bar{b}_2) = \left(\begin{array}{cc|cc} -2 & 1 & -3 & 2 \\ 7 & -3 & 4 & -3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -5 & 3 \\ 0 & 1 & -13 & 8 \end{array} \right) \Rightarrow [I]_C^B = \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ -13 & 8 \end{pmatrix}$$

$$[I]_B^C : (\bar{b}_1 \bar{b}_2 | \bar{c}_1 \bar{c}_2) = \left(\begin{array}{cc|cc} -3 & 2 & -2 & 1 \\ 4 & -3 & 7 & -3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \left(\begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & -8 & 3 \\ 0 & 1 & -13 & 5 \end{array} \right) \Rightarrow [I]_B^C = \begin{pmatrix} -8 & 3 \\ -13 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\bar{u} = [I]_E^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} -3 & 2 \\ 4 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ 7 \end{pmatrix}, \bar{w} = [I]_E^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 7 & -3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ -26 \end{pmatrix}. \boldsymbol{\kappa}$$

$$[\bar{u}]_C = [I]_C^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ -13 & 8 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -8 \\ -21 \end{pmatrix}, [\bar{w}]_B = [I]_B^C \cdot [\bar{w}]_C = \begin{pmatrix} -8 & 3 \\ -13 & 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 28 \\ 46 \end{pmatrix}$$

$$(\bar{c}_1 \bar{c}_2 \bar{c}_3 | \bar{b}_1 \bar{b}_2 \bar{b}_3) = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 2 & 1 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \rightarrow \dots \Rightarrow [I]_C^B = \begin{pmatrix} -1 & -2 & -1 \\ -2 & -3 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix}. \boldsymbol{\kappa} \cdot \mathbf{5}$$

$$\bar{u} = [I]_E^B \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}. \boldsymbol{\kappa}$$

$$[\bar{u}]_B = [I]_B^C \cdot [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} -1 & -2 & -1 \\ -2 & -3 & -1 \\ 1 & 2 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}$$

2. הצגת אופרטורים ליניאריים בבסיסים שונים

הגדרה 2

הי V מרחב וקטורי מעל שדה F , $\dim V = n$.
 א. אופרטור ליניארי הוא כל העתקה ליניארית $T: V \mapsto V$
 (תחומה ולטווחה של T שניהם שווים ל- V)

ב. מטריצה המייצגת את האופרטור T בבסיס $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}$ של V

המסומנת $[T]_B$ היא מטריצה ריבועית $n \times n$ המקיימת
 $[T\bar{u}]_B = [T]_B \cdot [\bar{u}]_B$ לכל וקטור $\bar{u} \in V$ ($[\bar{u}]_B, [T\bar{u}]_B$ הם עמודות)

משפט 5

כל הטענות כדלקמן שקולות (כל אחת גוררת את השאר ולהפך)

א. האופרטור $T: V \mapsto V$ הוא ליניארי

ב. קיימת מטריצה $[T]_E = ([T\bar{e}_1]_E [T\bar{e}_2]_E \dots [T\bar{e}_n]_E)$

(עמודותיה של מטריצה הן וקטורי הקואורדינאטות של תמונות יחם של וקטורי

E בבסיס E) המייצג את האופרטור בבסיס הסטנדרטי של V :

לכל $\bar{u} \in V$ מתקיים $[T]_E \cdot [\bar{u}]_E = [T\bar{u}]_E$ ($[\bar{u}]_E, [T\bar{u}]_E$ הם וקטורי עמודה)

ג. קיים בסיס B של V וקיימת מטריצה $[T]_B = ([T\bar{b}_1]_B [T\bar{b}_2]_B \dots [T\bar{b}_n]_B)$

(עמודותיה של מטריצה המייצגת הן וקטורי הקואורדינאטות של תמונות יחם של

וקטורי B בבסיס B המייצג את האופרטור בבסיס B :

לכל $\bar{u} \in V$ מתקיים $[T]_B \cdot [\bar{u}]_B = [T\bar{u}]_B$ ($[\bar{u}]_B, [T\bar{u}]_B$ הם וקטורי עמודה)

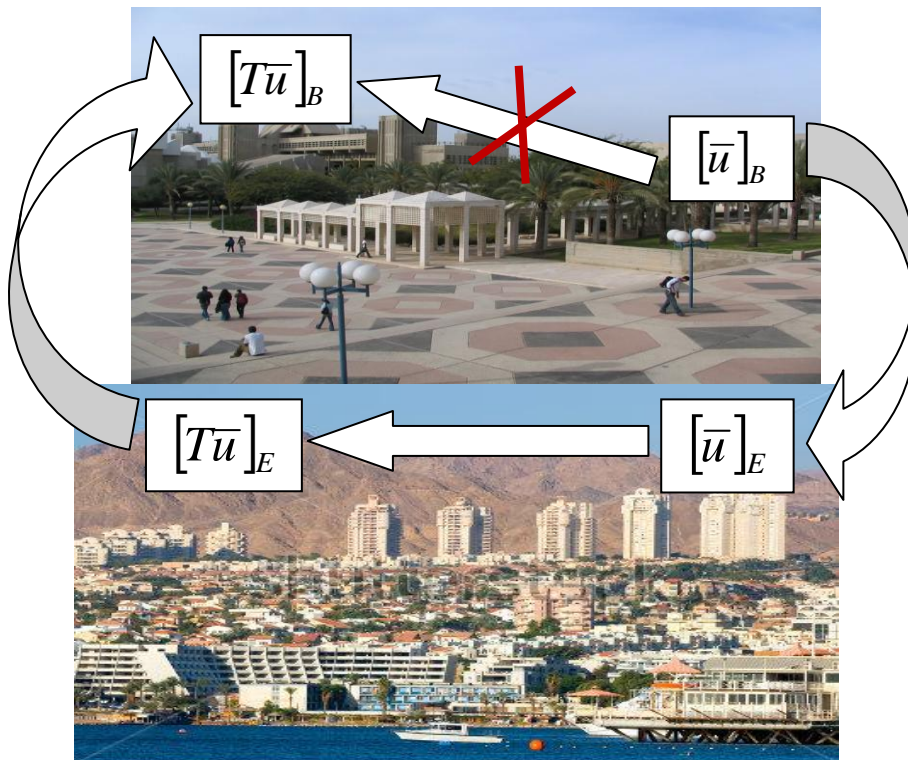
ד. לכל בסיס B של V וקיימת מטריצה $[T]_B = ([T\bar{b}_1]_B [T\bar{b}_2]_B \dots [T\bar{b}_n]_B)$

(עמודותיה של מטריצה המייצגת הן וקטורי הקואורדינאטות של תמונות יחם של

וקטורי B בבסיס B המייצג את האופרטור בבסיס B :

לכל $\bar{u} \in V$ מתקיים $[T]_B \cdot [\bar{u}]_B = [T\bar{u}]_B$ ($[\bar{u}]_B, [T\bar{u}]_B$ הם וקטורי עמודה) ומתקיים

$$[T]_B = [I]_B^E \cdot [T]_E \cdot [I]_E^B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n)^{-1} \cdot ([T\bar{e}_1]_E [T\bar{e}_2]_E \dots [T\bar{e}_n]_E) \cdot (\bar{e}_1, \bar{e}_2, \dots, \bar{e}_n)$$



6 דוגמא

האופרטור $T: \mathbf{R}_3[t] \mapsto \mathbf{R}_3[t]$ המוגדר על ידי $T(f(t)) = f(t) - f'(t)$ לכל $f(t) \in \mathbf{R}_3[t]$

$$E = \{\bar{e}_1 = 1, \bar{e}_2 = t, \bar{e}_3 = t^2\}$$

$$T(1) = 1 \Rightarrow [T(1)]_E = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, T(t) = -1 + t \Rightarrow [T(t)]_E = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, T(t^2) = -2t + t^2 \Rightarrow [T(t^2)]_E = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$[T]_E = ([T(1)]_E [T(t)]_E [T(t^2)]_E) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

ניקח לדוגמא $[f(t)]_{E1} = (10, -3, 4)$, $f(t) = 10 - 3t + 4t^2$

$$T(f(t)) = f'(t) = 10 - 3t + 4t^2 + 3 - 8t = 13 - 11t + 4t^2$$

$$[T(f(t))]_E = [T]_E \cdot [f(t)]_E = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 10 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 13 \\ -11 \\ 4 \end{pmatrix}$$

7 דוגמא

$(3x_1 - 2x_2, -x_1 - 5x_2) \in R^2$ את התמונה $T: R^2 \mapsto R^2$ לכל וקטור $(x_1, x_2) \in R^2$

$$, [\bar{u}]_B = (1, 3), B = \{\bar{b}_1 = (4, 7), \bar{b}_2 = (-1, -2)\}$$

$$, (\bar{b}_1, \bar{b}_2)^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 7 & -4 \end{pmatrix}, (\bar{b}_1, \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 7 & -2 \end{pmatrix}, [T]_E = A = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & -5 \end{pmatrix}$$

$$, [T]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2)^{-1} \cdot A \cdot (\bar{b}_1, \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 7 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 7 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 35 & -9 \\ 142 & -37 \end{pmatrix}$$

א. נמצא את $T\bar{u}$ על ידי הפעלת האופרטור בבסיס הסטנדרטי

$$, T\bar{u} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -1 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -6 \end{pmatrix}, \bar{u} = [I]_E^B [\bar{u}]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2) [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 7 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

ב. נמצא את $T\bar{u}$ על ידי הפעלת האופרטור בבסיס B

$$, [T\bar{u}]_B = [T]_B [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 35 & -9 \\ 142 & -37 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 31 \end{pmatrix}$$

$$. T\bar{u} = [I]_E^B [T\bar{u}]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2) \cdot [T\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 7 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 8 \\ 31 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -6 \end{pmatrix}$$

תרגילים (6-10)

לכל אחת מן האופרטורים הליניאריים $T: \mathbf{R}^n \mapsto \mathbf{R}^n$ הבאים מצא את המטריצה $[T]_B$ המייצגת אותו בבסיס של \mathbf{R}^n וחשב את תמונתו של וקטור \bar{u} (כאשר נתון $[\bar{u}]_B$)
 ב-2 הדרכים הבאות:

- א. מציאת \bar{u} תוך שימוש במטריצת מעבר בסיס המתאימה והצבתו בתבנית של T
 ב. מציאת $[T\bar{u}]_B$ תוך שימוש במטריצה $[T]_B$ ולאחר מכן מציאת $T\bar{u}$ תוך שימוש במטריצת מעבר הבסיס המתאימה

6. $T: \mathbf{R}^2 \mapsto \mathbf{R}^2$ מתאימה לכל וקטור $(x_1, x_2) \in \mathbf{R}^2$ את התמונה $(7x_1 + 2x_2, -4x_1 + x_2) \in \mathbf{R}^2$
 $[\bar{u}]_B = (7, -6)$, $B = \{\bar{b}_1 = (1, -1), \bar{b}_2 = (1, -2)\}$

7. $T: \mathbf{R}^3 \mapsto \mathbf{R}^3$ מתאימה לכל וקטור $(x_1, x_2, x_3) \in \mathbf{R}^3$ את התמונה $(x_1 + 3x_2 + 3x_3, -3x_1 - 5x_2 - 3x_3, 3x_1 + 3x_2 + x_3) \in \mathbf{R}^3$
 $[\bar{u}]_B = (3, -1, 1)$, $B = \{\bar{b}_1 = (1, -1, 1), \bar{b}_2 = (-1, 1, 0), \bar{b}_3 = (-1, 0, 1)\}$

8. $T: \mathbf{R}^3 \mapsto \mathbf{R}^3$ מתאימה לכל וקטור $(x_1, x_2, x_3) \in \mathbf{R}^3$ את התמונה $(x_1 - x_2 + x_3, x_1 - x_2 + x_3, x_1 - x_2 + x_3) \in \mathbf{R}^3$
 $B = \{\bar{b}_1 = (1, 1, 1), \bar{b}_2 = (1, 1, 0), \bar{b}_3 = (0, 1, 1)\}$, $[\bar{u}]_B = (3, 5, 7)$

9. $T: \mathbf{R}^{2 \times 2} \mapsto \mathbf{R}^{2 \times 2}$ מתאימה לכל וקטור $\begin{pmatrix} x_1 & x_2 \\ x_3 & x_4 \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^{2 \times 2}$ את התמונה

$B = \{\bar{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \bar{b}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{b}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \bar{b}_4 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}\}$, $\begin{pmatrix} x_1 - x_2 + x_3 & x_1 + x_2 - x_3 \\ x_2 - x_3 + x_4 & -x_3 + 2x_4 \end{pmatrix} \in \mathbf{R}^{2 \times 2}$
 $[\bar{u}]_B = (1 \ 2 \ -2 \ -1)$, $C = \{\bar{c}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{c}_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \bar{c}_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \bar{c}_4 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}\}$

10. $T: \mathbf{R}_3[t] \mapsto \mathbf{R}_3[t]$ המוגדרת על ידי $T(f(t)) = f(t) - f'(t)$ לכל $f(t) \in \mathbf{R}_3[t]$
 $[f(t)]_B = (4 \ -3 \ 2)$, $C = \{1 - t^2, 1 + t, t\}$, $B = \{1 + t + t^2, 1 - t + t^2, 1 + t + 2t^2\}$

פתרונות

$$(\bar{b}_1, \bar{b}_2)^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}, (\bar{b}_1, \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}, [T]_E = A = \begin{pmatrix} 7 & 2 \\ -4 & 1 \end{pmatrix}. \mathbf{6}$$

$$[T]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2)^{-1} \cdot A \cdot (\bar{b}_1, \bar{b}_2) = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 7 & 2 \\ -4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$

$$T\bar{u} = \begin{pmatrix} 7+10 \\ -4+5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 17 \\ 1 \end{pmatrix}, \bar{u} = [I]_E^B [\bar{u}]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2) [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 7 \\ -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \end{pmatrix}. \mathbf{א}$$

$$[T\bar{u}]_B = [T]_B [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 7 \\ -6 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 35 \\ -18 \end{pmatrix}. \mathbf{ב}$$

$$T\bar{u} = [I]_E^B [T\bar{u}]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2) \cdot [T\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 35 \\ -18 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 17 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix}, (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, [T]_E = A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \\ -3 & -5 & -3 \\ 3 & 3 & 1 \end{pmatrix}. \mathbf{7}$$

$$[T]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3)^{-1} \cdot A \cdot (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \\ -3 & -5 & -3 \\ 3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\bar{u} = [I]_E^B [\bar{u}]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3) [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \\ 4 \end{pmatrix}. \mathbf{א}$$

$$T\bar{u} = A \cdot \bar{u} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 3 \\ -3 & -5 & -3 \\ 3 & 3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$[T\bar{u}]_B = [T]_B [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}. \mathbf{ב}$$

$$T\bar{u} = [I]_E^B [T\bar{u}]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3) \cdot [T\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, [T]_E = A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} . \mathbf{8}$$

$$[T]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3)^{-1} \cdot A \cdot (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3) = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$T\bar{u} = A \cdot \bar{u} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 8 \\ 15 \\ 10 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \bar{u} = [I]_E^B [\bar{u}]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3) [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 \\ 15 \\ 10 \end{pmatrix} . \mathbf{\kappa}$$

$$[T\bar{u}]_B = [T]_B [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} . \mathbf{\lambda}$$

$$T\bar{u} = [I]_E^B [T\bar{u}]_B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3) \cdot [T\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$[I]_E^C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, [I]_E^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, [T]_E^E = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} . \mathbf{9}$$

$$[T]_C^B = ([I]_E^C)^{-1} \cdot [T]_E^E \cdot [I]_E^B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$[\bar{u}]_E = [I]_E^B [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} . \mathbf{\kappa}$$

$$[T\bar{u}]_E = [T]_E^E [\bar{u}]_E = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix} \Rightarrow T\bar{u} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$[T\bar{u}]_C = [T]_C^B [\bar{u}]_B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} . \mathbf{\lambda}$$

$$T\bar{u} = [I]_E^C [T\bar{u}]_C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \\ -3 \end{pmatrix} \Rightarrow T\bar{u} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$C = \{1-t^2, 1+t, t\}, \quad B = \{1+t+t^2, 1-t+t^2, 1+t+2t^2\}, \quad E = \{1, t, t^2\}, \quad \mathbf{V} = \mathbf{R}_3[t] \quad .10$$

$$[I]_E^C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad [I]_E^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}, \quad [T]_E = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$[f(t)]_E = [I]_E^B \cdot [f(t)]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 9 \\ 5 \end{pmatrix} \Rightarrow f(t) = 3 + 9t + 5t^2 \quad .\kappa$$

$$T(f(t)) = f(t) - f'(t) = 3 + 9t + 5t^2 - (3 + 9t + 5t^2)' = -6 - t + 5t^2$$

$$[T]_C^B = ([I]_E^C)^{-1} [T]_E^B [I]_E^B = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -2 \\ 1 & 3 & 2 \\ -2 & -6 & -5 \end{pmatrix} \quad .\lambda$$

$$[T(f(t))]_C = [T]_C^B \cdot [f(t)]_B = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -2 \\ 1 & 3 & 2 \\ -2 & -6 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$[T(f(t))]_E = [I]_E^C \cdot [T(f(t))]_C = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -5 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix} \Rightarrow f(t) = -6 - t + 5t^2$$

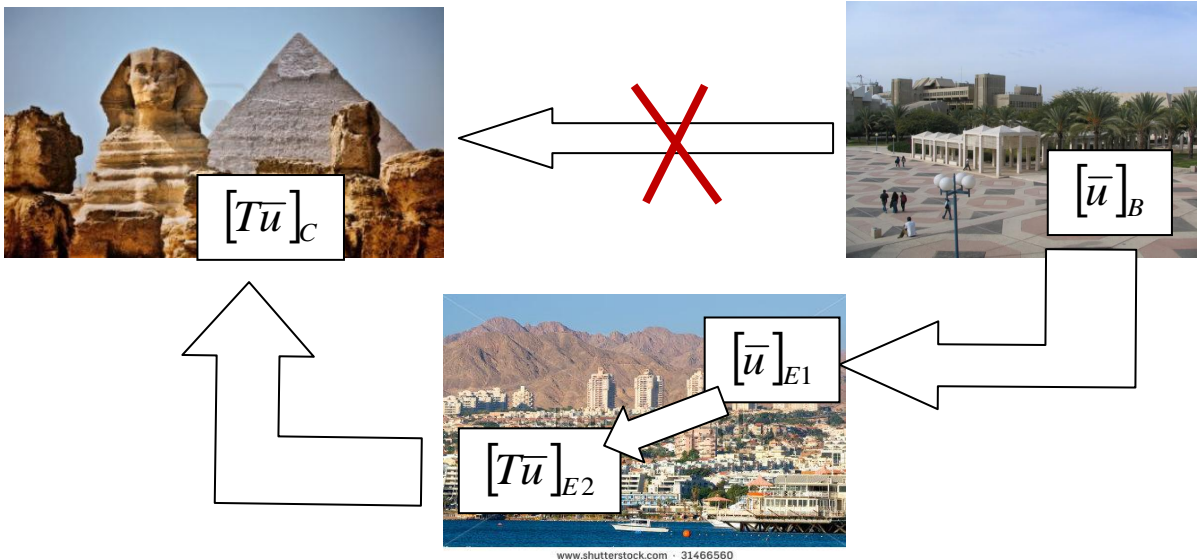
3. הצגת העתקות ליניאריות בבסיסים שונים

3 הגדרה

יהיו V, W מרחבים וקטוריים מעל אותו שדה F , $\dim V = n$, $\dim W = m$.
 ותהי $T: V \rightarrow W$ העתקה ליניארית. המטריצה המייצגת את ההעתקה T
 מבסיס $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}$ של V לבסיס $C = \{\bar{c}_1, \bar{c}_2, \dots, \bar{c}_m\}$ של W (המסומנת $[T]_C^B$)
 היא מטריצה $m \times n$ המקיימת לכל וקטור $\bar{u} \in V$
 $[T\bar{u}]_C = [T]_C^B \cdot [\bar{u}]_B$ (הם עמודות)

6 משפט

ההעתקה $T: V \rightarrow W$ הוא ליניארי ת אם ורק אם לכל זוג בסיסים B של V ו- C של W
 קיימת מטריצה $[T]_C^B = ([T\bar{b}_1]_C \ [T\bar{b}_2]_C \ \dots \ [T\bar{b}_n]_C)$ (עמודותיה של המטריצה הן וקטורי
 הקואורדינטות של תמונותיהם של איברי B בבסיס C)
 כך שלכל $\bar{u} \in V$ מתקיים $[T]_C^B \cdot [\bar{u}]_B = [T\bar{u}]_C$ (הם וקטורי עמודה) ומתקיים
 $[T]_C^B = [I]_C^E \cdot [T]_{E_2}^{E_1} \cdot [I]_E^B =$
 $([c_1]_{E_2} \ [c_2]_{E_2} \ \dots \ [c_m]_{E_2})^{-1} \cdot ([T\bar{e}_1]_{E_2} \ [T\bar{e}_2]_{E_2} \ \dots \ [T\bar{e}_n]_{E_2}) \cdot ([b_1]_{E_1} \ [b_2]_{E_1} \ \dots \ [b_n]_{E_1})$
 (E_1, E_2 הם בסיסים סטנדרטיים של V, W בהתאמה)



העתקה $T: \mathbf{R}_3[t] \mapsto \mathbf{R}_2[t]$ המוגדרת על ידי $T(f(t)) = f'(t)$ לכל $f(t) \in \mathbf{R}_3[t]$

$$E2 = \{\bar{e}_1 = 1, \bar{e}_2 = t\}, E1 = \{\bar{e}_1 = 1, \bar{e}_2 = t, \bar{e}_3 = t^2\}$$

$$[f(t)]_B = (4 \quad -3 \quad 2), C = \{1-t, -1+2t\}, B = \{1+t+t^2, 1-t+t^2, 1+t+2t^2\}$$

$$[I]_E^C = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, [I]_E^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}, [T]_E = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$[f(t)]_E = [I]_E^B \cdot [f(t)]_B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 9 \\ 5 \end{pmatrix} \Rightarrow f(t) = 3 + 9t + 5t^2$$

$$T(f(t)) = f'(t) = 9 + 10t$$

$$[T]_C^B = ([I]_E^C)^{-1} [T]_C^B [I]_E^B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 6 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

$$[T(f(t))]_C = [T]_C^B \cdot [f(t)]_B = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 6 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 28 \\ 19 \end{pmatrix}$$

$$[T(f(t))]_E = [I]_E^C \cdot [T(f(t))]_C = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 28 \\ 19 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 10 \end{pmatrix} \Rightarrow f(t) = 9 + 10t$$