

שיעור 8 מרחבים ליניאריים (המשך)

הגדרה 10

יהי W תת-מרחב של במרחב ליניארי V מעל שדה F קבוצה סדורה של איברים $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_m\}$ המקיימת את 2 התכונות הבאות

1. B בלתי תלויה ליניארית (בת"ל)

2. $\text{Span}B = W$

נקראת בסיס של תת-המרחב W ומספר m של וקטורים ב- B נקרא המימד של W $\dim W = m$

משפט 4

יהי W תת-מרחב של במרחב ליניארי V מעל שדה F וידוע כי $\dim W = m$ אזי קבוצת האיברים B ב- W

א. מהווה בסיס ל- W אם ורק אם מתקיימות 2 מתוך 3 הטענות הבאות
1. B בלתי תלויה ליניארית (בת"ל)

2. $\text{Span}B = W$

3. מספר האיברים ב- B שווה ל- m בדיוק

ב. בכל בסיס ל- W יש בדיוק m איברים

ג. אם מספר האיברים בקבוצה A קטן ל- m אז $\text{Span}A \subset W$ (מוכל ממש),
בפרט - $\text{Span}A \neq W$

ד. אם מספר האיברים ב- A גדול ל- m אז B בהכרח תלויה ליניארית (בת"ל)

ה. לכל מרחב $W \neq 0$ מעל שדה איסופי F יש אינסוף בסיסים שונים
(למרחב האפס אין בסיס והמימד שלו שווה ל-0)

ו. כל איבר במרחב ניתן להציג בתור צירוף ליניארי אחד ויחיד של איברי הבסיס הנתון

הגדרה 11**א. הבסיס הסטנדרטי למרחב F^n מעל שדה F הוא**

$$(\dim_{\mathbf{F}} F^n = n \text{ המימד}) \quad E = \left\{ \bar{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \bar{e}_n = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \dots \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

לדוגמה – הבסיס הסטנדרטי למרחב \mathbf{R}^2 מעל שדה \mathbf{R} (או \mathbf{C}^2 מעל \mathbf{C})

$$(\dim_{\mathbf{R}} \mathbf{R}^2 = \dim_{\mathbf{C}} \mathbf{C}^2 = 2) \quad E = \left\{ \bar{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

הבסיס הסטנדרטי למרחב \mathbf{R}^3 מעל שדה \mathbf{R} (או \mathbf{C}^3 מעל \mathbf{C})

$$(\dim_{\mathbf{R}} \mathbf{R}^3 = \dim_{\mathbf{C}} \mathbf{C}^3 = 3) \quad E = \left\{ \bar{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

ב. הבסיס הסטנדרטי למרחב $F^{m \times n}$ מעל שדה F הוא

$$E = \bar{e}_{11} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}, \dots, \bar{e}_{mm} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

(המימד $\dim_{\mathbf{F}} F^{m \times n} = m \cdot n$)לדוגמה – הבסיס הסטנדרטי למרחב $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ מעל שדה \mathbf{R} (או $\mathbf{C}^{2 \times 2}$ מעל \mathbf{C})

$$(\dim_{\mathbf{R}} \mathbf{R}^{2 \times 2} = \dim_{\mathbf{C}} \mathbf{C}^{2 \times 2} = 4) \quad E = \left\{ \bar{e}_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

ג. הבסיס הסטנדרטי למרחב $F_n[t]$ מעל שדה F הוא $E = \{\bar{e}_1 = t^{n-1}, \bar{e}_2 = t^{n-2}, \dots, \bar{e}_n = 1\}$ (המימד $\dim_{\mathbf{F}} F_n[t] = n$)לדוגמה – הבסיס הסטנדרטי למרחב $\mathbf{R}_4[t]$ (מעל שדה \mathbf{R})

$$(\dim_{\mathbf{R}} \mathbf{R}_4[t] = 4) \quad E = \{\bar{e}_1 = t^3, \bar{e}_2 = t^2, \bar{e}_3 = t, \bar{e}_4 = 1\}$$

ד. הבסיס הסטנדרטי למרחב \mathbf{C}^n מעל שדה \mathbf{R} הוא

$$E = \left\{ \bar{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_2 = \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \\ \dots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \bar{e}_{2n-1} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \dots \\ 1 \end{pmatrix}, \bar{e}_{2n} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \dots \\ i \end{pmatrix} \right\}$$

(המימד $\dim_{\mathbf{C}} \mathbf{C}^n = 2n$ לעומת $\dim_{\mathbf{R}} \mathbf{C}^n = n$)לדוגמה – הבסיס הסטנדרטי למרחב \mathbf{C}^2 מעל שדה \mathbf{R}

$$(\dim_{\mathbf{R}} \mathbf{C}^2 = 4) \quad E = \left\{ \bar{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_2 = \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \bar{e}_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \end{pmatrix} \right\}$$

הגדרה 12

יהיו W - תת-מרחב של במרחב ליניארי V מעל שדה F , $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_m\}$ - בסיס של W ו- $\bar{v} \in W$ איבר.

נציג את \bar{v} בתור צירוף ליניארי אחד יחיד של איברי B : $\bar{v} = x_1 \bar{b}_1 + x_2 \bar{b}_2 + \dots + x_m \bar{b}_m$

ה- m ייה הסדורה של המקדמים (x_1, x_2, \dots, x_m) נקראת **וקטור הקואורדינאטות** של \bar{v} ביחס לבסיס B

$$[\bar{v}]_B = (x_1, x_2, \dots, x_m) = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \dots \\ x_m \end{pmatrix} \text{ נסמן זאת}$$

דוגמה 1

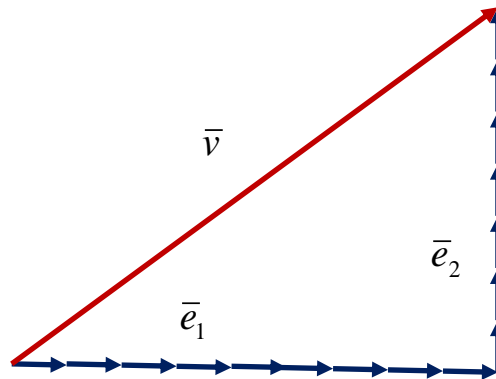
נתבונן ב-2 בסיסים $E = \{\bar{e}_1 = (1,0), \bar{e}_2 = (0,1)\}$ של מרחב \mathbb{R}^2 מעל שדה \mathbb{R}

נתון $[\bar{v}]_B = (3,2)$ אזי $\bar{v} = 3\bar{b}_1 + 2\bar{b}_2 = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 8 \end{pmatrix}$

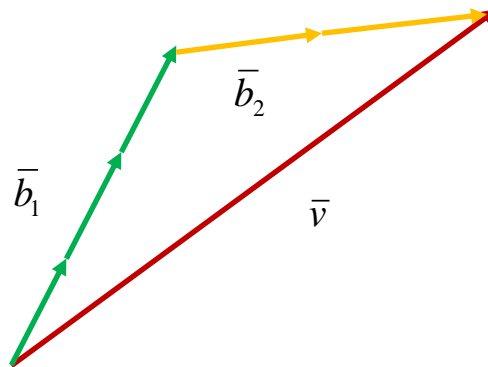
מאידך $[\bar{v}]_E = \begin{pmatrix} 9 \\ 8 \end{pmatrix} = \bar{v}$ לכן $\bar{v} = \begin{pmatrix} 9 \\ 8 \end{pmatrix} = 9\bar{e}_1 + 8\bar{e}_2$

פירוש גיאומטרי

$\bar{v} = [\bar{v}]_E = \begin{pmatrix} 9 \\ 8 \end{pmatrix}$ - וקטור \bar{v} "בנוי" מ-9 ו-8 יחידות "סטנדרטיות" \bar{e}_1, \bar{e}_2



$[\bar{v}]_B = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ - וקטור \bar{v} "בנוי" מ-3 ו-2 יחידות "לא סטנדרטיות" \bar{b}_1, \bar{b}_2



דוגמא 2 במרחב \mathbf{Q}^4 מעל שדה \mathbf{Q} נתונים

$$E = \left\{ \bar{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ והבסיס הסטנדרטי} \quad \bar{v} = \begin{pmatrix} 6 \\ -5 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$[\bar{v}]_E = \begin{pmatrix} 6 \\ -5 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} = \bar{v} \text{ כלומר } \bar{v} = 6\bar{e}_1 - 5\bar{e}_2 + 4\bar{e}_3 + 3\bar{e}_4 \text{ אזי} \quad \begin{pmatrix} 6 \\ -5 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} = 6 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} - 5 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

משפט 5 $[\bar{v}]_E = \bar{v}$ לכל $\bar{v} \in \mathbf{F}^n$ מעל שדה \mathbf{F}

דוגמא 3 במרחב $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ מעל שדה \mathbf{R} נתונים

$$E = \left\{ \bar{e}_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ והבסיס הסטנדרטי} \quad \bar{v} = \begin{pmatrix} 6 & -5 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 6 & -5 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} = 6 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} - 5 \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ אזי}$$

$$[\bar{v}]_E = \begin{pmatrix} 6 \\ -5 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ כלומר } \bar{v} = 6\bar{e}_{11} - 5\bar{e}_{12} + 4\bar{e}_{21} + 3\bar{e}_{22} \text{ לכן}$$

דוגמא 4 במרחב $\mathbf{Q}_4[t]$ מעל שדה \mathbf{Q} נתונים

$$E = \{ \bar{e}_1 = t^3, \bar{e}_2 = t^2, \bar{e}_3 = t, \bar{e}_4 = 1 \} \text{ והבסיס הסטנדרטי} \quad \bar{v} = 6t^3 - 5t^2 + 4t + 3$$

$$[\bar{v}]_E = \begin{pmatrix} 6 \\ -5 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ אזי } \bar{v} = 6\bar{e}_1 - 5\bar{e}_2 + 4\bar{e}_3 + 3\bar{e}_4 \text{ לכן}$$

דוגמא 5 במרחב \mathbf{C}^2 מעל שדה \mathbf{R} נתונים

$$E = \left\{ \bar{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_2 = \begin{pmatrix} i \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{e}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \bar{e}_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ i \end{pmatrix} \right\} \text{ והבסיס הסטנדרטי} \quad \bar{v} = \begin{pmatrix} 6 - 5i \\ 4 + 3i \end{pmatrix}$$

$$[\bar{v}]_E = \begin{pmatrix} 6 \\ -5 \\ 4 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ אזי } \bar{v} = 6\bar{e}_1 - 5\bar{e}_2 + 4\bar{e}_3 + 3\bar{e}_4 \text{ לכן}$$

הערה במקרים כאשר לא מציינים שדה מעליו מוגדר מרחב מתכוונים לשדה ה"טבעי" שלו - לדוגמא

"מרחב \mathbf{F} " הכוונה ל- "מרחב \mathbf{F}^n מעל שדה \mathbf{F} "

"מרחב $\mathbf{F}^{m \times n}$ " הכוונה ל- "מרחב $\mathbf{F}^{m \times n}$ מעל שדה \mathbf{F} "

"מרחב $\mathbf{F}_n[t]$ " הכוונה ל- "מרחב $\mathbf{F}_n[t]$ מעל שדה \mathbf{F} "

משפט 6

יהיו W - תת-מרחב של במרחב ליניארי V מעל שדה F - $\dim W = m$ אזי לכל איבר $\bar{v} \in W$ מתקיים $[\bar{v}]_B \in F^m$ בכל בסיס $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_m\}$ (בפרט $[\bar{0}]_B = \bar{0} \in F^m$)

משפט 7 (איזומורפיזם בין כל מרחב למרחב F^n)

יהיו V מרחב ליניארי מעל שדה F ($\dim V = n$) $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \dots, \bar{b}_n\}$ בסיס של V $A = \{\bar{a}_1, \bar{a}_2, \dots, \bar{a}_k\}$ - קבוצה לא ריקה של איברים ב- V

א. $A = \{\bar{a}_1, \bar{a}_2, \dots, \bar{a}_k\}$ בת"ל

אם ורק אם

ב. $[A]_B = \{[\bar{a}_1]_B, [\bar{a}_2]_B, \dots, [\bar{a}_k]_B\}$ בת"ל

ב. קיים צירוף ליניארי $\bar{u} = x_1 \bar{a}_1 + x_2 \bar{a}_2 + \dots + x_k \bar{a}_k$

אם ורק אם

קיים צירוף ליניארי $[\bar{u}]_B = x_1 [\bar{a}_1]_B + x_2 [\bar{a}_2]_B + \dots + x_k [\bar{a}_k]_B$

(עם אותם המקדמים בהתאמה)

דוגמא 6 במרחב $Q_4[t]$ מעל שדה Q (הבסיס הסטנדרטי $E = \{\bar{e}_1 = 1, \bar{e}_2 = t, \bar{e}_3 = t^2, \bar{e}_4 = t^3\}$)

נתונים קבוצת הפולינומים $A = \{f_1 = 1 - t + t^2 - t^3, f_2 = 2 + 3t^3\}$

א. על מנת להראות כי קבוצה A בת"ל מספיק להראות כי קבוצת וקטורי הקואורדינטות

$$[A]_E = \{[f_1]_E, [f_2]_E\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$$

$$[g]_E = \begin{pmatrix} 11 \\ -3 \\ 3 \\ 9 \end{pmatrix}$$

אזי $g = 3f_1 + 4f_2 = 11 - 3t + 3t^2 + 9t^3$

ב. נגדיר פולינום

ניתן לראות כי $[g]_E = 3[f_1]_E + 4[f_2]_E$ כלומר $3 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + 4 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 11 \\ -3 \\ 3 \\ 9 \end{pmatrix}$

נגדיר תת מרחב $U = Span A = Span\{f_1, f_2\}$ של מרחב $Q_4[t]$ מעל שדה Q ($\dim U = 2$)

$$g = 3f_1 + 4f_2 \Rightarrow [g]_A = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$$

תרגיל 1 נתונה קבוצת המטריצות

$$B = \left\{ \bar{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \bar{b}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \bar{b}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}, \bar{b}_4 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

במרחב ליניארי $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ מעל שדה \mathbf{R}

א. הראה כי B בת"ל
 ב. האם B מהווה בסיס ל- $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ - נמק את תשובתך

ג. נתונה $\bar{u} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$, מצא את $[\bar{u}]_B$

ד. הצג את \bar{u} כצירוף ליניארי של איברי B
 ה. מצא את \bar{w} אם נתון כי $[\bar{w}]_B = (-1, 3, 1, 2)$

פתרון 1 (ללא שימוש באיזומורפיזם)

א. יש לפתור את המשוואה

$$x_1 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ההופכת לאחר החישוב ל-

$$\begin{pmatrix} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 & x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 \\ x_1 + x_2 + 3x_3 + x_4 & x_1 + x_2 + x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

משוואה זאת שקולה למערכת של 4 משוואות עם 4 משתנים

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \text{ עם הצגה מטריצית } \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + x_2 + 3x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 = 0 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$$

נדרג את המטריצה

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{-R_1 + R_2 \\ -R_1 + R_3 \\ -R_1 + R_4}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

כבר בשלב של מטריצה מדורגת ניתן לראות כי הפתרון היחיד למערכת ולכן גם למשוואה ממנה התחלנו הנו $x_1 = x_2 = x_3 = x_4 = 0$ ולכן B בת"ל.

ב. B בת"ל ומכילה בדיוק 4 איברים, $\dim \mathbf{R}^{2 \times 2} = 4$ לכן B מהווה בסיס ל- $\mathbf{R}^{2 \times 2}$

ג. לפי הגדרה יש לפתור את המשוואה

$$x_1 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$

ההופכת לאחר החישוב ל-

$$\begin{pmatrix} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 & x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 \\ x_1 + x_2 + 3x_3 + x_4 & x_1 + x_2 + x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$

משוואה זאת שקולה למערכת של 4 משוואות עם 4 משתנים

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 3 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 3 \end{array} \right) \text{ עם הצגה מטריצית } \begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 4 \\ x_1 + x_2 + 3x_3 + x_4 = 5 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 = 4 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 3 \end{cases}$$

נדרג את המטריצה

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 3 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 3 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{-R_1+R_2 \\ -R_1+R_3 \\ -R_1+R_4}} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & -1 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{R_3/2 \\ -R_4}}$$

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{-R_2 - R_3 - R_4 + R_1} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

ולכן $[\bar{u}]_B = (2, 1, 0, 1)$

$$2 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} \text{ ד. } \bar{u} = 2\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_4 \text{ או בצורה מפורטת}$$

$$\bar{w} = - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 & 8 \\ 5 & 3 \end{pmatrix} \text{ ה.}$$

פתרון 2 (תוך שימוש באיזומורפיזם)

$$[\bar{u}]_E = (4, 5, 4, 3), [B]_E = \{(1, 1, 1, 1), (1, 2, 1, 1), (1, 1, 3, 1), (1, 1, 1, 0)\}$$

כאשר E הוא הבסיס הסטנדרטי של $\mathbf{R}^{2 \times 2}$. נדרג את המטריצה – נרשום את כל וקטורי הקואורדינטות בעמודות המטריצה

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 3 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

א. $[B]_E$ בת"ל לכן B בת"ל

ב. B בת"ל ומכילה 4 וקטורים בדיוק בהתאם ל- $\dim \mathbf{R}^{2 \times 2} = 4$ לכן היא בסיס ל- $\mathbf{R}^{2 \times 2}$

ג. $[\bar{u}]_B = [[\bar{u}]_E]_{[B]_E} = (2, 1, 0, 1)$

ד, ה – הפתרון זהה לפתרון 1

תרגיל 2

$$A = \left\{ \bar{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \bar{a}_2 = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}, \bar{a}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \bar{a}_4 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \right\}$$

במרחב ליניארי $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ מעל שדה \mathbf{R}

א. הראה כי A ת"ל והצג לפחות אחד האיברים בקבוצה כצירוף ליניארי של שאר איברי הקבוצה

ב. מצאו בסיס B לתת-מרחב של $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ הנפרש על ידי A ולכל איבר ב- A מצאו את וקטור הקואורדינטות שלו בבסיס B

ג. נתון $\bar{u} = \begin{pmatrix} 4 & 5 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$, מצא את $[\bar{u}]_B$

ד. מצא את \bar{w} אם נתון כי $[\bar{w}]_B = (-7, 3)$

פתרון לפי הבסיס הסטנדרטי E של $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ נקבל

$$[\bar{u}]_E = (4, 5, 4, 3), [A]_E = \{(1, 1, 1, 1), (2, 2, 2, 2), (1, 2, 1, 0), (1, 0, 1, 2)\}$$

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 2 & 0 & 5 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 2 & 3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

נדרג את מטריצת העמודות

א. A ת"ל, $2 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$, $2 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$

ב. $[\bar{a}_1]_B = (1, 0)$, $[\bar{a}_2]_B = (2, 0)$, $[\bar{a}_3]_B = (0, 1)$, $[\bar{a}_4]_B = (2, -1)$, $B = \left\{ \bar{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \bar{a}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$

ג. $[\bar{u}]_B = (3, 1)$

ד. $\bar{w} = -7 \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & -1 \\ -4 & -7 \end{pmatrix}$

תרגיל 3 במרחב ליניארי $\mathbf{R}_4[t]$ מעל שדה \mathbf{R} נתונה קבוצת הפולינומים

$$A = \{\bar{a}_1 = t^3 + t^2 + t + 1, \bar{a}_2 = 2t^3 + 2t^2 + 2t + 2, \bar{a}_3 = t^3 + 2t^2 + t, \bar{a}_4 = t^3 + t + 2\}$$

א. הראה כי A ת"ל והצג לפחות אחד האיברים בקבוצה כצירוף ליניארי של שאר איברי הקבוצה,

ב. מצאו בסיס B לתת-מרחב של $\mathbf{R}_4[t]$ הנפרש על ידי A

ולכל איבר ב- A מצאו את וקטור הקואורדינאטות שלו בבסיס B

ג. נתון $\bar{u} = 4t^3 + 5t^2 + 4t + 3$, מצא את $[\bar{u}]_B$

ד. מצא את \bar{w} אם נתון כי $[\bar{w}]_B = (-7, 3)$

פתרון (שימו לב לדמיון בינו לבין פתרון תרגיל 2) לפי הבסיס הסטנדרטי E של $\mathbf{R}_4[t]$ נקבל

$$[\bar{u}]_E = (4, 5, 4, 3), [A]_E = \{(1, 1, 1, 1), (2, 2, 2, 2), (1, 2, 1, 0), (1, 0, 1, 2)\}$$

נדרג את מטריצת העמודות

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 2 & 0 & 5 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 2 & 3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

א. A ת"ל, $2(t^3 + t^2 + t + 1) = 2t^3 + 2t^2 + 2t + 2$, $2(t^3 + t^2 + t + 1) - (t^3 + 2t^2 + t) = t^3 + t + 2$,

ב. $B = \{\bar{a}_1 = t^3 + t^2 + t + 1, \bar{a}_3 = t^3 + 2t^2 + t\}$

$$[\bar{a}_1]_B = (1, 0), [\bar{a}_2]_B = (2, 0), [\bar{a}_3]_B = (0, 1), [\bar{a}_4]_B = (2, -1)$$

ג. $[\bar{u}]_B = (3, 1)$

$$\bar{w} = -7(t^3 + t^2 + t + 1) + 3(t^3 + 2t^2 + t) = -4t^3 - t^2 - 4t - 7 \quad \text{ד.}$$

תרגיל 4 נתונה קבוצת האיברים בת"ל $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3, \bar{b}_4\}$ במרחב ליניארי V ממימד לא ידוע מעל שדה R

(לדוגמא – מרחב של כל הפונקציות הרציפות עם מימד אינסופי ו- $B = \{\sin t, \cos t, e^t, t\}$)

א. הראה כי קבוצת האיברים $K = \{\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_3 + \bar{b}_4, \bar{b}_1 + 2\bar{b}_2 + \bar{b}_3 + \bar{b}_4, \bar{b}_1 + \bar{b}_2 + 3\bar{b}_3 + \bar{b}_4, \bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_3\}$

אף היא בת"ל

ב. נתון הצג את $\bar{u} = 4\bar{b}_1 + 5\bar{b}_2 + 4\bar{b}_3 + 3\bar{b}_4$ כצירוף ליניארי של איברי B

ג. הראה כי $A = \{\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_3 + \bar{b}_4, 2\bar{b}_1 + 2\bar{b}_2 + 2\bar{b}_3 + 2\bar{b}_4, \bar{b}_1 + 2\bar{b}_2 + \bar{b}_3, \bar{b}_1 + \bar{b}_3 + 2\bar{b}_4\}$

ת"ל והצג לפחות אחד האיברים בקבוצה כצירוף ליניארי של שאר איברי הקבוצה.

פתרון (שימו לב לדמיון בינו לבין פתרונות התרגילים הקודמים) נגדיר תת-מרחב $U = \text{Span}B$ של V

אזי $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3, \bar{b}_4\}$ תהיה בסיס ל- U . נציג את כל הנתונים כוקטורי הקואורדינאטות לפי בסיס B

$$[\bar{u}]_B = (4, 5, 4, 3), [K]_B = \{(1, 1, 1, 1), (1, 2, 1, 1), (1, 1, 3, 1), (1, 1, 1, 0)\}$$

נשאר רק לדרג את מטריצת העמודות

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 3 & 1 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right)$$

א. $[K]_B$ בת"ל לכן K בת"ל

ב. $\bar{u} = 2\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_4$ או בצורה מפורטת

$$2(\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_3 + \bar{b}_4) + (\bar{b}_1 + 2\bar{b}_2 + \bar{b}_3 + \bar{b}_4) + (\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_3) = 4\bar{b}_1 + 5\bar{b}_2 + 4\bar{b}_3 + 3\bar{b}_4$$

ג. באופן דומה $[A]_B = \{(1, 1, 1, 1), (2, 2, 2, 2), (1, 2, 1, 0), (1, 0, 1, 2)\}$

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 2 & 0 & 5 \\ 1 & 2 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 2 & 3 \end{array} \right) \rightarrow \dots \rightarrow \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \end{array} \right)$$

A ת"ל, $2(\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_3 + \bar{b}_4) = 2\bar{b}_1 + 2\bar{b}_2 + 2\bar{b}_3 + 2\bar{b}_4$, $2(\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_3 + \bar{b}_4) - (\bar{b}_1 + 2\bar{b}_2 + \bar{b}_3) = \bar{b}_1 + \bar{b}_3 + 2\bar{b}_4$

הגדרה 13 לכל מטריצה עם רכיבים משדה \mathbf{F}

$$A_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

מגדירים שלושה תתי המרחבים

1. מרחב העמודות של המטריצה A הנו תת המרחב של \mathbf{F}^m הנפרש על ידי עמודות המטריצה

$$\text{Col}A = \text{Span}\{\bar{c}_1, \bar{c}_2, \dots, \bar{c}_n\}$$

כאשר

$$\bar{c}_1 = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \dots \\ a_{m1} \end{pmatrix}, \bar{c}_2 = \begin{pmatrix} a_{12} \\ a_{22} \\ \dots \\ a_{m2} \end{pmatrix}, \dots, \bar{c}_n = \begin{pmatrix} a_{1n} \\ a_{2n} \\ \dots \\ a_{mn} \end{pmatrix}$$

2. מרחב השורות של המטריצה A הנו תת-מרחב של \mathbf{F}^n הנפרש על ידי שורות המטריצה

$$\text{Row}A = \text{Span}\{\bar{r}_1, \bar{r}_2, \dots, \bar{r}_m\}$$

כאשר

$$\begin{cases} \bar{r}_1 = (a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1n}) \\ \bar{r}_2 = (a_{21}, a_{22}, \dots, a_{2n}) \\ \dots \\ \bar{r}_m = (a_{m1}, a_{m2}, \dots, a_{mn}) \end{cases}$$

3. מרחב הפתרונות של המטריצה A הנו הפתרון הכללי של המערכת ההומוגנית המתאימה

$$P(A) = \text{Nul}A = \{\bar{x} \in \mathbf{F}^n \mid A \cdot \bar{x} = \bar{0}\}$$

משפט 8 קבוצת השורות שאינו שורות האפסים של מטריצה מדורגת היא קבוצה בת"ל

ולכן ומהוות בסיס ל- $\text{Row}A$ (שימוש מעשי - הגדרת בסיס בשיטת השורות)

תרגיל 5 במרחב \mathbf{R}^4 נתונה קבוצת הוקטורים

$$A = \{\bar{a}_1 = (5, 4, 5, -3), \bar{a}_2 = (1, 4, 1, 1), \bar{a}_3 = (1, 0, 1, -1), \bar{a}_4 = (3, 4, 2, -2)\}$$

א. בדוק האם K ת"ל או בת"ל ומצא בסיס ומימד ומימד ל- $\text{Span}A$

$$\begin{pmatrix} 5 & 1 & 1 & 3 \\ 4 & 4 & 0 & 4 \\ 5 & 1 & 1 & 2 \\ -3 & 1 & -1 & -2 \end{pmatrix} \mapsto \dots \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 4 & -1 & 1 \end{pmatrix} \text{ פתרון 1 נרשום את הוקטורים בעמודות המטריצה ונדרג אותה}$$

A ת"ל מפני שהתקבלו שניתן להציג את \bar{a}_3 ואת \bar{a}_4 בתור צירופים ליניאריים של \bar{a}_1 ו- \bar{a}_2

$$\text{הבסיס ל- } \text{Span}A \text{ הוא } \left\{ \bar{a}_1 = \begin{pmatrix} 5 \\ 4 \\ 4 \\ -3 \end{pmatrix}, \bar{a}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ (וקטורים מקוריים המתאימים לעמודות המוביל במטריצה מדורגת)}$$

$$\dim \text{Span}A = 2$$

$$\begin{pmatrix} 5 & 4 & 5 & -3 \\ 1 & 4 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 3 & 4 & 3 & -1 \end{pmatrix} \mapsto \dots \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 4 & 0 & 2 \end{pmatrix} \text{ פתרון 2 נרשום את הוקטורים בשורות המטריצה ונדרג אותה}$$

A ת"ל מפני שהתקבלו שורות האפסים (זה אומר שהייתה תלות ליניארית בין שורות המטריצה)
 הבסיס ל- $\text{Span}A$ הוא $\{(1,0,1,-1), (0,4,0,2)\}$ (שורות המטריצה המדורגת בת"ל ופורשות את אותו תת המרחב)
 $\dim \text{Span}A = 2$

משפט 9 $\dim \text{Col}A = \dim \text{Row}A$ לכל מטריצה $A_{m \times n}$

הגדרה 14 המספר $\rho(A) = \text{rank}A = \dim \text{Col}A = \dim \text{Row}A$ נקרא **דרגת המטריצה**

משפט 10 לכל מטריצה $A_{m \times n}$ מתקיים

$$\dim \text{Nul}A + \text{rank}A = n \quad \text{א.}$$

$$\text{Nul}A \oplus \text{Row}A = \mathbf{F}^n \quad \text{ב.}$$

$$\text{Nul}A \cap \text{Row}A = \{0\} \quad \text{ג.}$$

(\oplus) מסמן "סכום ישיר של תתי המרחב להם אין איברים משותפים מלבד איבר האפס)

תרגיל 6

$$A = \begin{pmatrix} -1 & -2 & 4 & 2 \\ 3 & 6 & -1 & 5 \\ 5 & 10 & -2 & 8 \\ 2 & 4 & -1 & 3 \end{pmatrix} \text{ מצא בסיסים ל- } \text{Col}A, \text{Row}A, \text{Nul}A \text{ ואת Rank}A \text{ עבור}$$

$$A \mapsto \dots \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

פתרון

$$\text{בסיס ל- } \text{Col}A \text{ הנו } \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ -1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} \right\} \text{ (עמודות מקוריות)}$$

בסיס ל- $\text{Row}A$ הנו $\{(1,2,0,0), (0,0,1,0)\}$ (שורות סופיות)

$$\text{Rank}A = \dim \text{Col}A = \dim \text{Row}A = 2$$

$$\text{Nul}A = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} : \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 = -2x_2 - 2x_4 \\ x_2 \in \mathbf{R} \\ x_3 = -x_4 \\ x_4 \in \mathbf{R} \end{pmatrix} \right\} = \left\{ x_2 \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} : \begin{matrix} x_2 \in \mathbf{R} \\ x_4 \in \mathbf{R} \end{matrix} \right\} = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{הבסיס ל- } \text{Nul}A \text{ הנו } \left\{ \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ ו- } \dim \text{Nul}A = 2$$

תרגילי בית

1. מצא בסיס ומימד לתת המרחב U של $\mathbf{R}^{2 \times 2}$

$$U = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ a+b & a-b \end{pmatrix} \mid a, b \in \mathbf{R} \right\}$$

והגדר את וקטורי הקואורדינאטות (במידה ויש) של המטריצות

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & -4 \\ -4 & 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 4 & -2 \end{pmatrix}$$

2. מצא בסיס ומימד לתת המרחב U של $\mathbf{R}^{2 \times 3}$

$$U = \left\{ \begin{pmatrix} a & b & a-2b \\ c & a+c & a+b+c \end{pmatrix} \mid a, b, c \in \mathbf{R} \right\}$$

והגדר את וקטורי הקואורדינאטות (במידה ויש) של המטריצות

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 \\ -3 & -1 & -2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 \\ -3 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

3. מצא בסיס ומימד לתת המרחב U של $\mathbf{R}_4[t]$ והגדר את וקטורי הקואורדינאטות (במידה ויש)

לפולינומים $5t^2 + t - 6, t^2, t^2 - 1$

א. $U = \{p(t) \in \mathbf{R}_4(t) \mid p(0) = 0\}$

ב. $U = \{p(t) \in \mathbf{R}_4(t) \mid p(1) = 0\}$

ג. $U = \{p(t) \in \mathbf{R}_4(t) \mid \frac{dp}{dt}(1) = 0\}$

ד. $U = \{p(t) \in \mathbf{R}_4(t) \mid p(1) = p(-1)\}$

4. במרחב ליניארי $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ נתונה קבוצת המטריצות $B = \left\{ \bar{b}_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}, \bar{b}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}, \bar{b}_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \right\}$

א. הראה כי B בת"ל

ב. האם B מהווה בסיס ל- $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ - נמק את תשובתך

ג. נתונות 2 מטריצות $\bar{u}_1 = \begin{pmatrix} -3 & -1 \\ -4 & 8 \end{pmatrix}, \bar{u}_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$, בדוק האם הן שייכות לתת-מרחב $U = \text{Span} B$

אם כן - מצא את $[\bar{u}_1]_B, [\bar{u}_2]_B$

א. מצא את \bar{w} אם נתון כי $[\bar{w}]_B = (-1, 3, 1)$.

5. במרחב ליניארי $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ נתונה קבוצת המטריצות $B = \left\{ \bar{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{b}_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{b}_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \bar{b}_4 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right\}$

א. האם B מהווה בסיס ל- $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ - נמק את תשובתך

ב. נתונה $\bar{u} = \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ 5 & 4 \end{pmatrix}$, מצא את $[\bar{u}]_B$

ג. מצא את \bar{w} אם נתון כי $[\bar{w}]_B = (-1, 1, -2, 2)$

6. במרחב ליניארי $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ נתונה קבוצת המטריצות

$$A = \left\{ \bar{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \bar{a}_2 = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}, \bar{a}_3 = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}, \bar{a}_4 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \right\}$$

א. הראה כי A ת"ל והצג לפחות אחד האיברים בקבוצה כצירוף ליניארי של שאר איברי הקבוצה

ב. מצא בסיס B לתת-מרחב של $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ הנפרש על ידי A ולכל איבר ב- A

מצא את וקטור הקואורדינאטות שלו בבסיס B

א. נתון $\bar{u} = \begin{pmatrix} -4 & -4 \\ -4 & 3 \end{pmatrix}$, מצא את $[\bar{u}]_B$

ב. מצא את \bar{w} אם נתון כי $[\bar{w}]_B = (-2, 4)$

7. במרחב ליניארי $\mathbf{R}_3[t]$ נתונה קבוצת הפולינומים $B = \{\bar{b}_1 = t^2 + t + 1, \bar{b}_2 = t^2 + t, \bar{b}_3 = t^2\}$

א. האם B מהווה בסיס ל- $\mathbf{R}_3[t]$ - נמק את תשובתך

ב. נתון $\bar{u} = -5t^2 + 4t + 3$, מצא את $[\bar{u}]_B$

ג. הצג את \bar{u} כצירוף ליניארי של איברי B

ד. מצא את \bar{w} אם נתון כי $[\bar{w}]_B = (-1, -3, 2)$

8. במרחב ליניארי $\mathbf{R}_4[t]$ נתונה קבוצת הפולינומים

$$A = \{\bar{a}_1 = t^3 + t^2 + t + 1, \bar{a}_2 = t^2 + t, \bar{a}_3 = t^3 + 1, \bar{a}_4 = -2t^3 + 2t^2 + 2t - 2\}$$

א. מצא בסיס B של תת-מרחב $U = \text{Span}A$ ומצא את וקטורי הקואורדינאטות של איברי A בבסיס B

ב. לכל אחד מאיברי הקבוצה $K = \{\bar{v}_1 = 2t^3 - 4t^2 - 4t + 2, \bar{v}_2 = -4t^2 - 4t, \bar{v}_3 = t^3 - 4t^2 - 4t\}$

בדוק האם הוא שייך ל- U במידה וכן - מצא את וקטור הקואורדינאטות שלו בבסיס B

9. נתונה קבוצת האיברים בת"ל $B = \{\bar{b}_1, \bar{b}_2, \bar{b}_3, \bar{b}_4\}$ במרחב ליניארי V מעל שדה \mathbf{R}

א. מצא בסיס B של תת-מרחב $U = \text{Span}A$ ומצא את וקטורי הקואורדינאטות של איברי A בבסיס B , כאשר

$$A = \{\bar{a}_1 = 3\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + \bar{b}_3 + 2\bar{b}_4, \bar{a}_2 = \bar{b}_3, \bar{a}_3 = -3\bar{b}_1 - \bar{b}_2 - 2\bar{b}_4, \bar{a}_4 = 2\bar{b}_3 - 2\bar{b}_4\}$$

ב. לכל אחד מאיברי הקבוצה

$$K = \{\bar{v}_1 = 3\bar{b}_1 + \bar{b}_2 + 8\bar{b}_3 - 8, \bar{v}_2 = \bar{b}_1 + \bar{b}_2 + 2\bar{b}_3 - 2, \bar{v}_3 = -4\bar{b}_3 + 6\}$$

בדוק האם הוא שייך ל- U , במידה וכן - מצא את וקטור הקואורדינאטות שלו בבסיס B

תשובות

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \notin U, \left[\begin{pmatrix} 0 & -4 \\ -4 & 4 \end{pmatrix} \right]_B = (0, -4), \left[\begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 4 & -2 \end{pmatrix} \right]_B = (1, 3), B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \right\} . 1$$

$$\left[\begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 \\ -3 & -1 & -2 \end{pmatrix} \right]_B = (2, -1, -3), \begin{pmatrix} 2 & -1 & 4 \\ -3 & -1 & 0 \end{pmatrix} \notin U, B = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \right\} . 2$$

$$5t^2 + t - 6 \notin U, [t^2]_B = (0, 1, 0), t^2 - 1 \notin U, B = \{t^3, t^2, t\}, \dim U = 3 . \alpha . 3$$

$$[5t^2 + t - 6]_B = (0, 5, 1), [t^2 - 1]_B = (0, 1, 0), t^2 \notin U, B = \{t^3 - 1, t^2 - 1, t - 1\}, \dim U = 3 . \beta$$

$$5t^2 + t - 6 \notin U, t^2 \notin U, t^2 - 1 \notin U, B = \{t^3 - 3t, t^2 - 2t, 1\}, \dim U = 3 . \gamma$$

$$5t^2 + t - 6 \notin U, [t^2 - 1]_B = (0, 1, -1), [t^2]_B = (0, 1, 0), B = \{t^3 - t, t^2, 1\}, \dim U = 3 . \delta$$

4 . ב. לא, כי $\dim \mathbf{R}^{2 \times 2} = 4$ ומכילה רק 3 מטריצות

$$\bar{w} = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} . \tau, [\bar{v}_1]_B = (2, -3, 0), [\bar{v}_2]_B = (1, 0, -4) . \gamma$$

5 . א. B מהווה בסיס ל- $\mathbf{R}^{2 \times 2}$ - בת"ל ומכילה 4 מטריצות בדיוק

$$\bar{w} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} . \gamma, [\bar{u}]_B = (0, -1, 1, 4) . \alpha$$

6 . א. A ת"ל, $\bar{a}_2 = 2\bar{a}_1, \bar{a}_3 = -\bar{a}_1$

$$, [\bar{a}_1]_B = (1, 0), [\bar{a}_2]_B = (2, 0), [\bar{a}_3]_B = (-1, 0), [\bar{a}_4]_B = (1, 0), B = \{\bar{a}_1, \bar{a}_4\} . \beta$$

$$\bar{w} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 6 \end{pmatrix} . \tau, [\bar{u}]_B = (-11, 7) . \gamma$$

7 . א. B מהווה בסיס ל- $\mathbf{R}_3[t]$ - בת"ל ומכילה 3 פולינומים בדיוק

$$\bar{w} = -2t^2 - 4t - 1 . \gamma, [\bar{u}]_B = (3, 1, -9) . \beta$$

8 . א. הבסיס ל-U הנו $B = \{\bar{a}_1, \bar{a}_2\}$, $[\bar{a}_1]_B = (1, 0), [\bar{a}_2]_B = (0, 1), [\bar{a}_3]_B = (-1, 1), [\bar{a}_4]_B = (2, -4)$

$$. \beta . [\bar{v}_1]_B = (2, -6), [\bar{v}_2]_B = (0, -4), \bar{v}_3 \notin U$$

9 . א. הבסיס ל-U הנו $B = \{\bar{a}_1, \bar{a}_2, \bar{a}_4\}$

$$[\bar{a}_1]_B = (1, 0, 0), [\bar{a}_2]_B = (0, 1, 0), [\bar{a}_3]_B = (-1, 1, 0), [\bar{a}_4]_B = (0, 0, 1)$$

$$. \beta . [\bar{v}_1]_B = (1, -3, 5), [\bar{v}_2]_B = (1, -3, 2), [\bar{v}_3]_B = (0, 2, -3)$$